

کوپلر انتقال

ویژگی ها:

- * نوع تغذیه حلقوی
- سیگنال توسط کوپلینگ مغناطیسی کوبل منتقل می شود.
- * مقاومت محیطی عالی
- روغن و گرد و غبار روی قسمت انتقال دهنده باعث مشکل نخواهد شد
- * کاربردها
- سوراخکاری، ماشین های میزی، بازوی روبات، نوار نقاله و انواع محورهای گردان



لطفاً پیش از استفاده دفترچه راهنمای فارسی را به منظور ایمنی مطالعه کنید.

انواع:

	شکل ظاهری	مدل
M18		PET18-5

مشخصات:

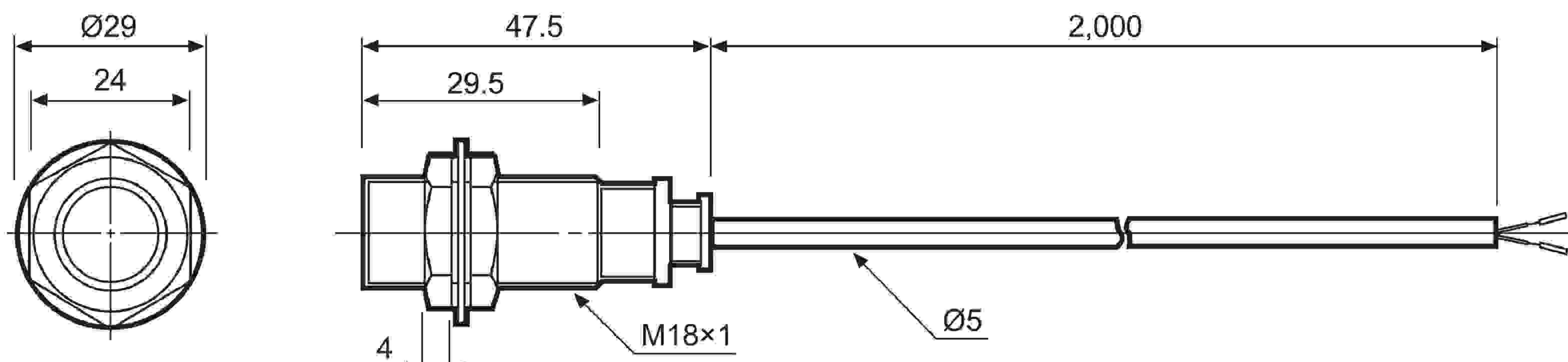
مدل	PET18-5				
فاصله انتقال	5mm				
فاصله انتقال تنظیمی	1 to 4.5mm				
پاسخ زمانی	Max. 1ms				
مقاومت عایقی	حداقل ۵۰ مگا اهم (تحت ۵۰۰VDC با مگر)				
تحمل دی الکتریک	۱۵۰۰V 50/60Hz به مدت ۱ دقیقه				
لرزش	۱ میلیمتر دامنه با فرکانس ۱۰ تا ۵۵ هرتز در راستای محور X,Y,Z به مدت ۲ ساعت				
شوک	۵۰۰ متر بر محدود ثانیه (قریباً 50G) در راستای محور X,Y,Z تا ۳ مرتبه				
محیط	دماهی محیط	۲۵- تا ۷۰ درجه سانتی گراد، انبار: -۳۰- تا ۸۰ درجه سانتی گراد			
	Roberto محیط	۳۵ تا ۹۵٪ ، انبار: ۳۵ تا ۹۵٪ رطوبت نسبی			
درجه حفاظتی	IP67				
کابل	قطر ۵ میلیمتر، ۲ سیم، ۲ متر (سیم AWG22، قطر رشتہ: ۰.۰۸ میلیمتر، تعداد رشتہ: ۶۰، قطر عایق خارجی: ۱.۲۵ میلیمتر)				
مواد سازنده	بدنه و مهره: برنج با پوشش نیکل، واشر: استیل با روکش نیکل، قسمت تشخیص دهنده: PBT کابل معمولی (مشکی): PVC				
وزن (*)	قریباً ۱۳۳ گرم (قریباً ۱۲۱ گرم)				
قابلیت استفاده در سنسورهای مجاور تری	PR18-5DN	PRCM18-5DN	PRL18-5DN	PRT18-5DO	
	PR18-5DP	PRCM18-5DP	PRL18-5DP	PRT18-5DC	
	PR18-5DN2	PRCM18-5DN2	PRL18-5DN2	PRCMT18-5DO	
	PR18-5DP2	PRCM18-5DP2	PRL18-5DP2	PRCMT18-5DC	
	PRW18-5DN	PRWL18-5DN	PRCML18-5DN		
	PRW18-5DP	PRWL18-5DP	PRCML18-5DP		
	PRW18-5DN2	PRWL18-5DN2	PRCML18-5DN2		
	PRW18-5DP2	PRWL18-5DP2	PRCML18-5DP2		

* وزن شامل بسته بندی نیز می شود. وزن داخل پرانتز فقط وزن دستگاه است.

* مقاومت محیطی در شرایط عاری از چگالش و بخ زدگی اندازه گیری شده است.

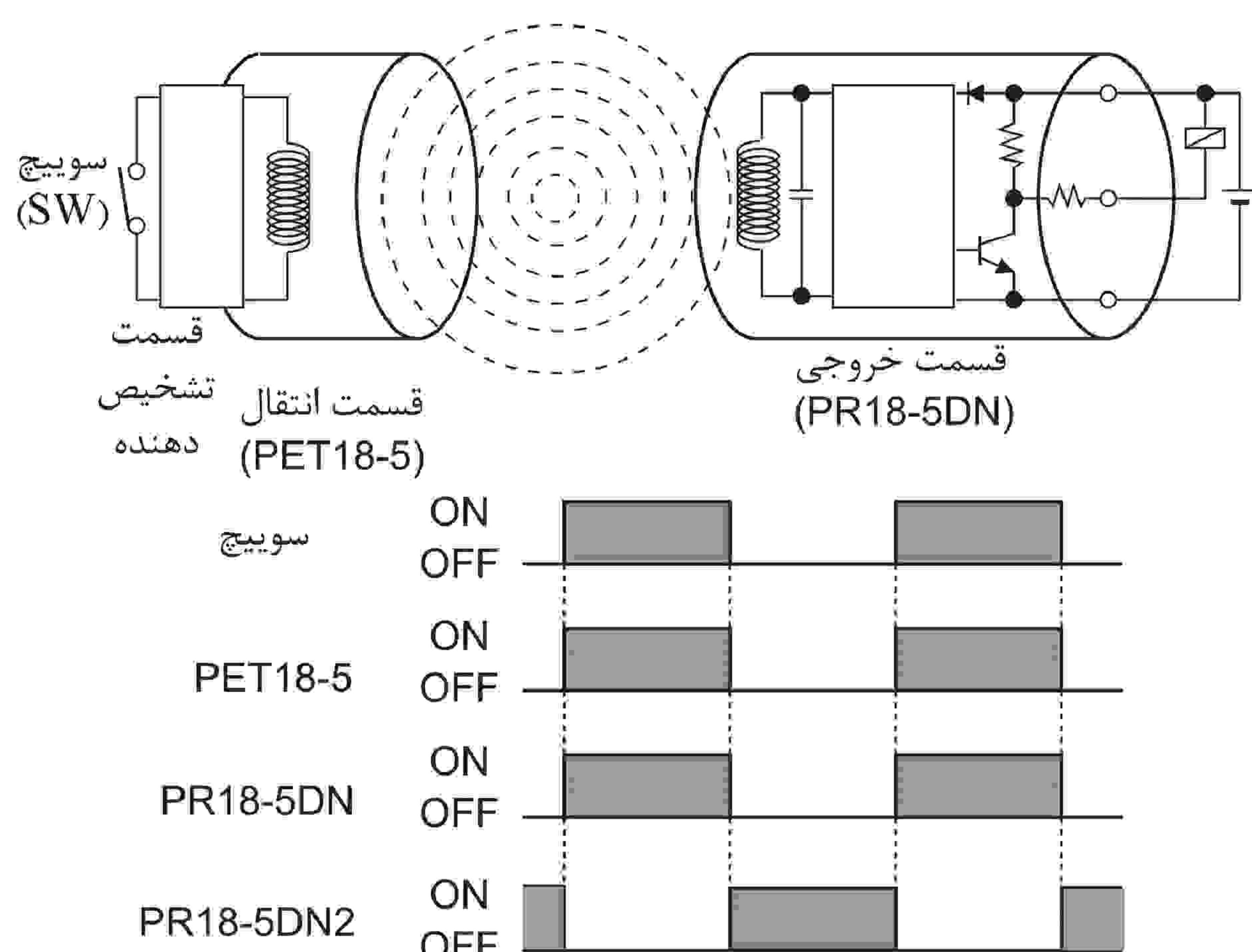
ابعاد:

(واحد: میلیمتر)

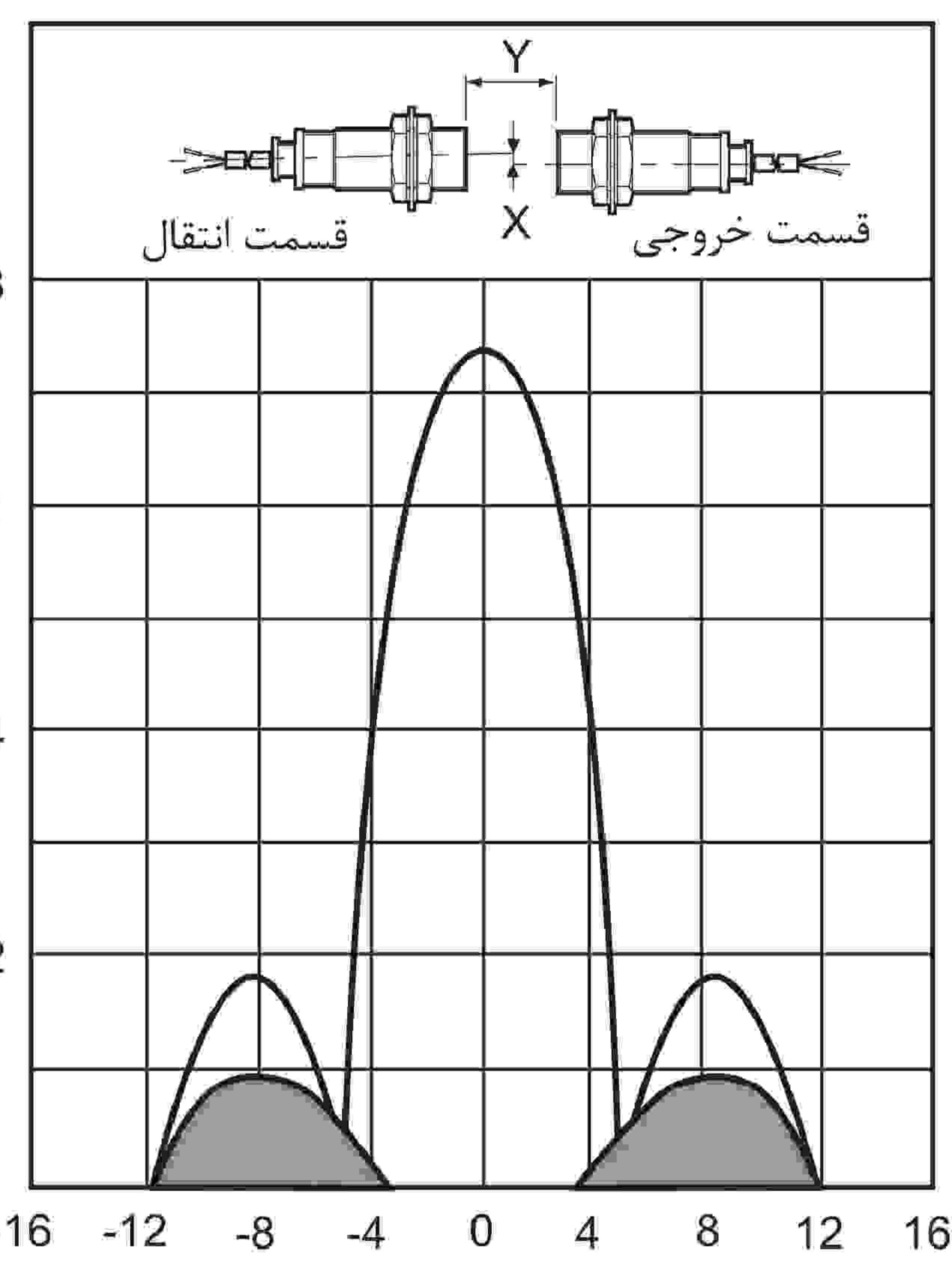


■ مکانیزم عملکرد:

سیگنال ON/OFF را توسط کوپلینگ مغناطیسی کوپل انتقال می‌دهد. کوپل قسمت انتقال و سنسور مجاورتی به صورت الکترونیکی کوپل شده‌اند، جریان القایی که در حلقه بسته قسمت انتقال تولید شده است از میدان مغناطیسی ناشی از کوپل سنسور مجاورتی در صورتی که سوییچ قسمت تشخیص دهنده وصل باشد، تاثیر می‌پذیرد.

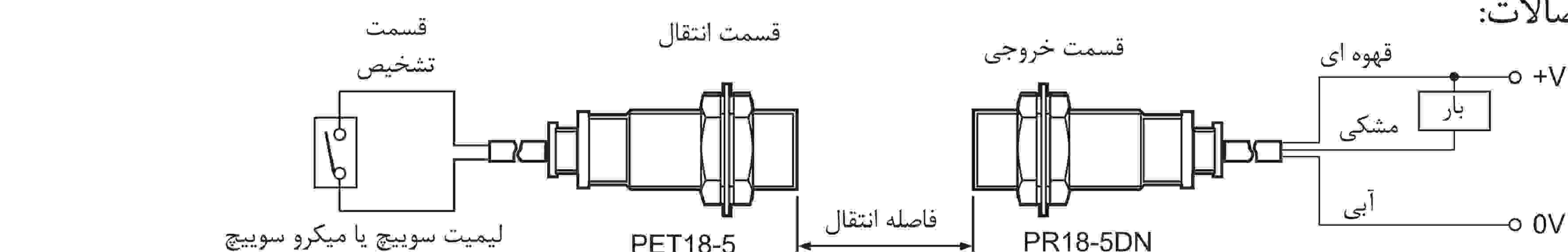


■ اطلاعات ویژه:



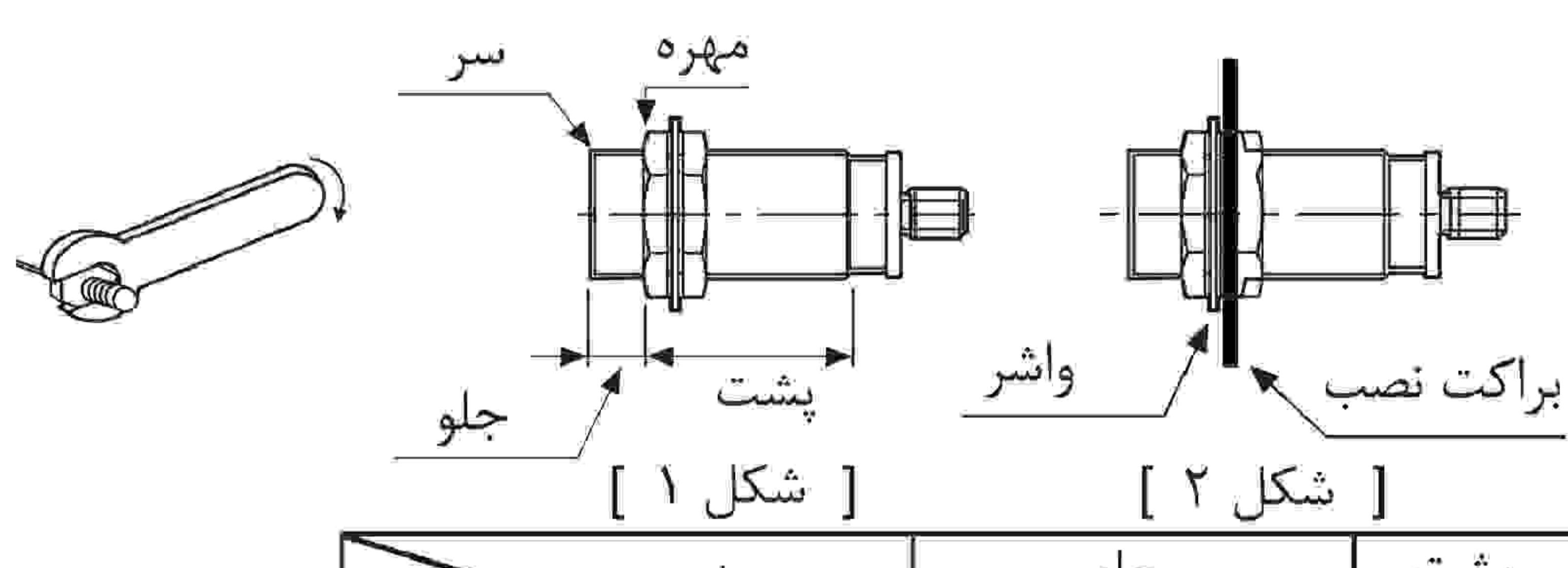
توجه داشته باشید که سنسور مجاورتی حتی اگر اتصال سوییچ در قسمت تشخیص به صورت OFF باشد، کاوار روی قسمت تشخیص کوپلر انتقال را کشف می‌کند.

■ اتصالات:



■ استفاده صحیح:

- ۱- این وسیله نباید در فضای باز یا در شرایط زیر رنج دمایی مشخص شده استفاده شود.
- ۲- فشار کششی بیش از حد به بند وارد نکنید. (قطر ۵ میلیمتر: حد اکثر ۵۰ نیوتون)
- ۳- از یک کانال برای عبور دادن بند و سیم تغذیه استفاده نکنید.
- ۴- برای بستن مهره از وارد کردن فشار زیاد خودداری کنید. موقع محکم کردن از واشر استفاده کنید.

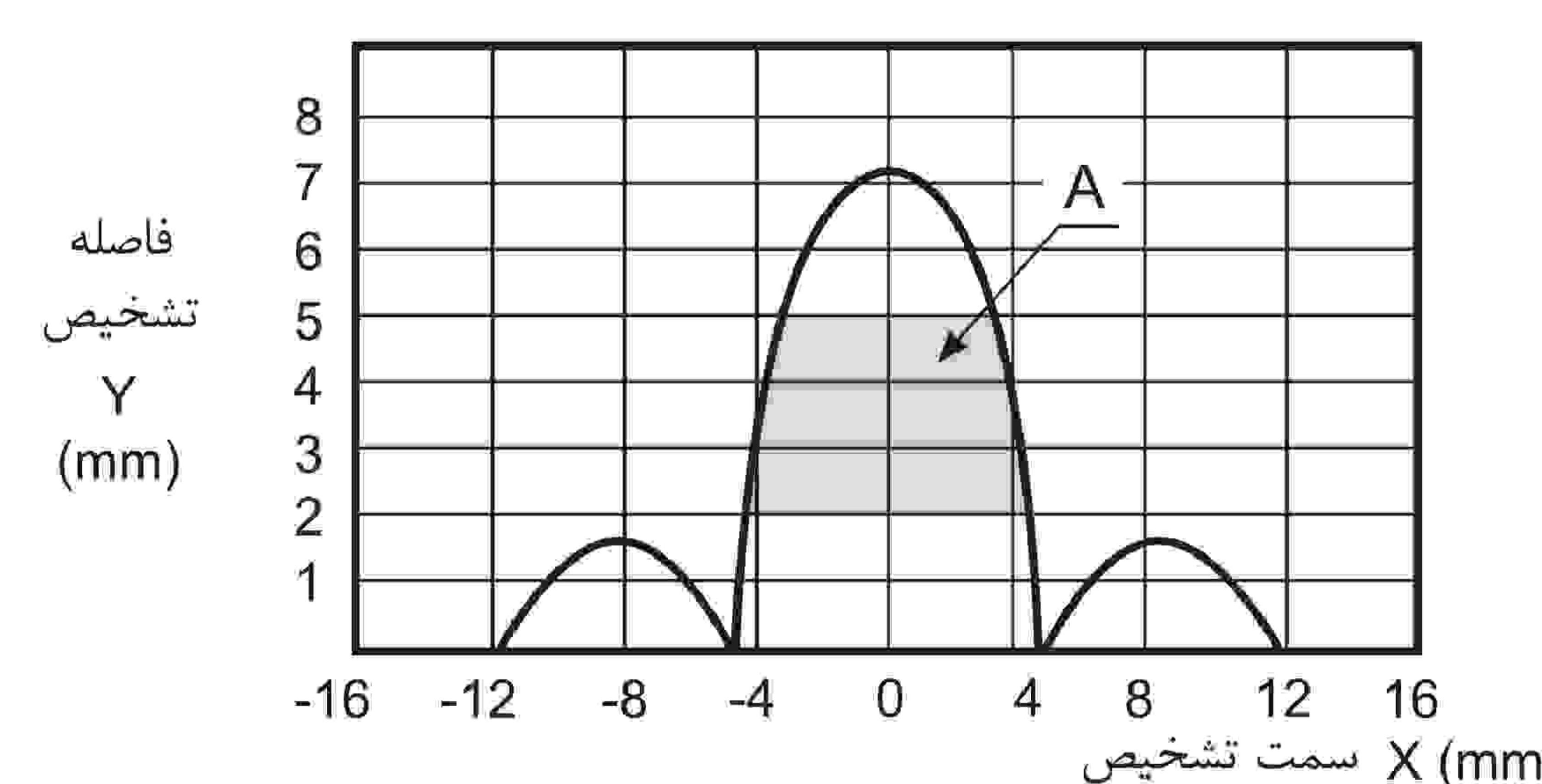


مدل	تحمل	جلو		پشت
		اندازه	گشتاور	
PET18-5	توکار	—	150kgf·cm (14.7N·m)	گشتاور
	روکار	—		پشت

نکته ۱: گشتاور مجاز برای سفت کردن یک مهره ممکن است با توجه به فاصله از سر، متفاوت باشد. به منظور اطلاع از گشتاور مجاز و رنج مربوط به قسمت جلو و پشت به جدول ۱ و شکل ۱ مراجعه کنید. قسمت پشت شامل یک مهره روی قسمت سر (مانند شکل ۱) می‌شود. زمانی که مهره جلو در قسمت جلو واقع شده است، گشتاور مخصوص قسمت جلو را اعمال کنید.

نکته ۲: در صورت استفاده از واشر مقدار گشتاور مجاز مطابق شکل ۲ مشخص می‌شود.

- ۵- برای جلوگیری از نویز سیم بندی را کوتاه در نظر بگیرید.
- ۶- از کابل مشخص شده در قسمت مشخصات استفاده کنید. در صورت استفاده از کابل دیگر ضد آب بودن قطعه از بین می‌رود.
- ۷- کابل ۳۰ میلیمتر مربع یا بزرگتر می‌تواند تا ۵ متر اضافه شود.
- ۸- زمانی که فرستنده و گیرنده به سنسور مجاورتی متصل شده یا به سیم ها نزدیک باشد، باعث اشکال می‌شود.
- ۹- کنکات سوییچ در قسمت تشخیص دهنده در زمانی که سوییچ OFF می‌باشد، نباید نشستی داشته باشد.
- ۱۰- مقاومت کنکات کمتر از ۳۰۰ میلی اهم است. مقاومت مدار باز بیش از ۱۰ مگا اهم می‌باشد تا مشخصات کنکات سوییچ را برآورده کند.
- ۱۱- در صورتی که برآده های فلز به قسمت تشخیص دهنده سنسور مجاورتی القایی بچسبد، موجب اشکال در عملکرد دستگاه می‌شود.
- ۱۲- قابلیت عبور سیکنال از پلاستیک یا آینه وجود دارد.
- ۱۳- فاصله تشخیص را داخل رنج قسمت A از نمودار رنج عملکرد، در صورت نصب روی قسمت های متحرک تنظیم کنید.



- (A) سنسورهای نوری
- (B) سنسورهای فیبر نوری
- (C) سنسورهای محیط/درد
- (D) سنسورهای مجاورتی
- (E) سنسورهای فشار
- (F) انکودرهای چرخشی
- (G) کانکتورها / سوکت ها
- (H) کنترلرهای دما
- (I) /SSR کنترل کننده های توان
- (J) شمارنده ها
- (K) تایмер ها
- (L) پنل های اندازه گیری
- (M) اندازه گیرهای دور/سرعت/پالس
- (N) نمایشگرها
- (O) کنترل کننده حسگر
- (P) منابع تغذیه سوییچینگ
- (Q) موتورهای پله ای درایور کنترلر
- (R) پنل های منطقی / گرافیکی
- (S) تجهیزات شبکه فیلد
- (T) نرم افزار