

انکودر چرخشی اینکریمنتال از نوع شفت/ توخالی با قطر ۲۰ میلیمتر

ویژگی ها:

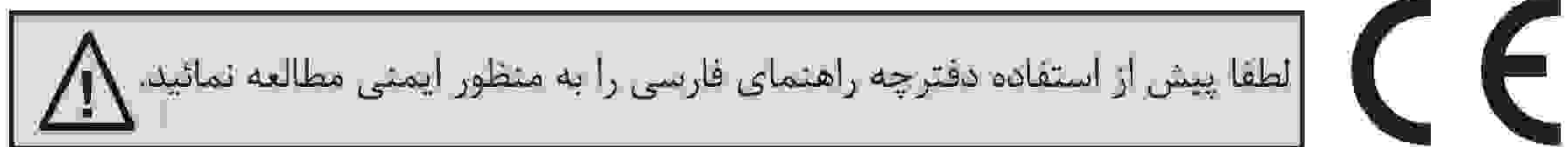
- * انکودر چرخشی مینیاتوری با قطر ۲۰ میلیمتر
- * اینرسی کوتاه مدت شفت
- * نصب آسان در فضای باریک
- * منبع تغذیه: 5VDC, 12VDC ± 5%



E20S Series



E20HB Series



اطلاعات سفارش:

E20S	2	360	3	N	12	R
سری	شفت	توخالی	پالس/دور	فاز خروجی	خروجی کنترلی	منبع تغذیه
Ø20mm, S: Shaft type HB: Hollow shaft built-in type	خارجی 2: Ø2mm	داخلی 2: Ø2mm 2.5: Ø2.5mm 3: Ø3mm	100, 200, 320, 360	3: A, B, Z 6: A, \bar{A} , B, \bar{B} , Z, \bar{Z}	N: خروجی NPN V: خروجی ولتاژ L: خروجی درایور خطی (*)	5: 5VDC ± 5% 12: 12VDC ± 5%
						R: نوع کابل محوری S: نوع کابل شعاعی

* استاندارد: E20S2-PULSE-3-N-12-R
E20HB2-PULSE-3-N-12-R

* تغذیه درایور فقط 5VDC استاندارد: A, B, Z
می باشد.

مشخصات:

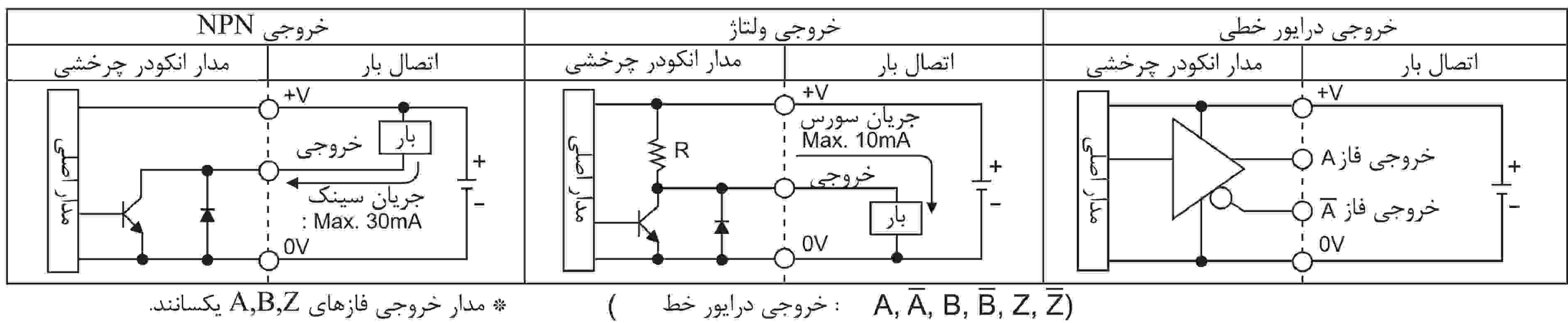
انکودر چرخشی اینکریمنتال از نوع شفت/توخالی و قطر ۲۰ میلیمتر	
قطعه	رزولوشن (پالس/دور) (*۱)
	100, 200, 320, 360
	فاز خروجی
	A, B, Z phase (A, \bar{A} , B, \bar{B} , Z, \bar{Z} phase) خروجی درایور خطی
	اختلاف فاز خروجی
	$\frac{T}{4} \pm \frac{T}{8}$ (T = A سیکل از فاز بین A, B)
مشخصات الکتریکی	خروجی کنترلی
	خروجی NPN
	خروجی ولتاژ
	خروجی درایور خطی
	پاسخ زمانی (خیز/نشست)
	خروجی NPN
	خروجی ولتاژ
	خروجی درایور خطی
	حداکثر پاسخ فرکانسی
	حداکثر ۱۰۰ کیلوهرتز
	منبع تغذیه
	• 5VDC ± 5% (Ripple P-P: Max. 5%) • 12VDC ± 5% (Ripple P-P: Max. 5%)
	مصرف توان
	حداکثر ۶۰ میلی آمپر، خروجی درایور خطی: حداکثر ۵۰ میلی آمپر
	مقاومت عایقی
	حداقل ۱۰۰ مگا اهم (در تست مگر 500VDC)
	تحمل دی الکتریک
	500VAC, 50/60HZ به مدت ۱ دقیقه
	اتصال
	کابل محوری، کابل شعاعی
مشخصات مکانیکی	گشتاور راه اندازی
	Max. 5gf·cm (5×9.8×10 ⁻⁴ N·m)
	اینرسی
	Max. 0.5g·cm ² (5×10 ⁻⁸ kg·m ²)
بار شفت	
پرتابی: 200gf، شعاعی: 200gf	
حداکثر چرخش مجاز (*۲)	
۶۰۰۰ دور بر دقیقه	
لرزش	
۱.۵ میلیمتر دامنه در فرکانس ۱۰ تا ۵۵ هرتز (به مدت ۱ دقیقه) در راستای محور X, Y, Z به مدت ۲ ساعت	
شوک	
حداکثر 50G	
محیط	دمای محیط
	۱۰- تا ۷۰ درجه سانتی گراد، انبار: ۲۰- تا ۸۰ درجه سانتی گراد
رطوبت محیط	
۳۵ تا ۸۵ درصد، انبار: ۳۵ تا ۹۰ درصد	
درجه حفاظتی	
IP50	
کابل	
قطر ۳ میلیمتر، ۵ سیم (خروجی درایور خطی: ۸ سیم)، طول: ۱ متر، کابل شیلد	
متعلقات	
کوپلینگ ۲ میلیمتری (نوع شفت)، براکت (نوع توخالی)	
تائیدیه	
CE	
وزن	
تقریباً ۳۵ گرم	

(*۱) رزولوشن های نشان داده نشده قابل اصلاح هستند. (*۲) هنگام انتخاب رزولوشن توجه کنید که حداکثر پاسخ چرخشی باید کوچکتر یا مساوی حداکثر چرخش مجاز باشد. * مقاومت محیطی در یک محیط عاری از یخ زدگی یا چگالش اندازه گیری شده است.

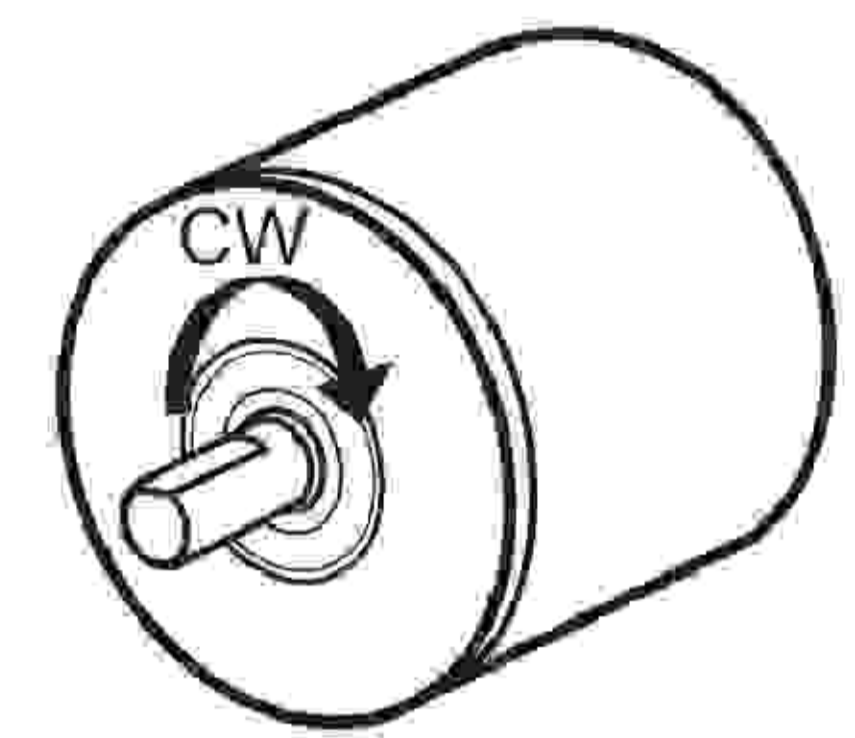
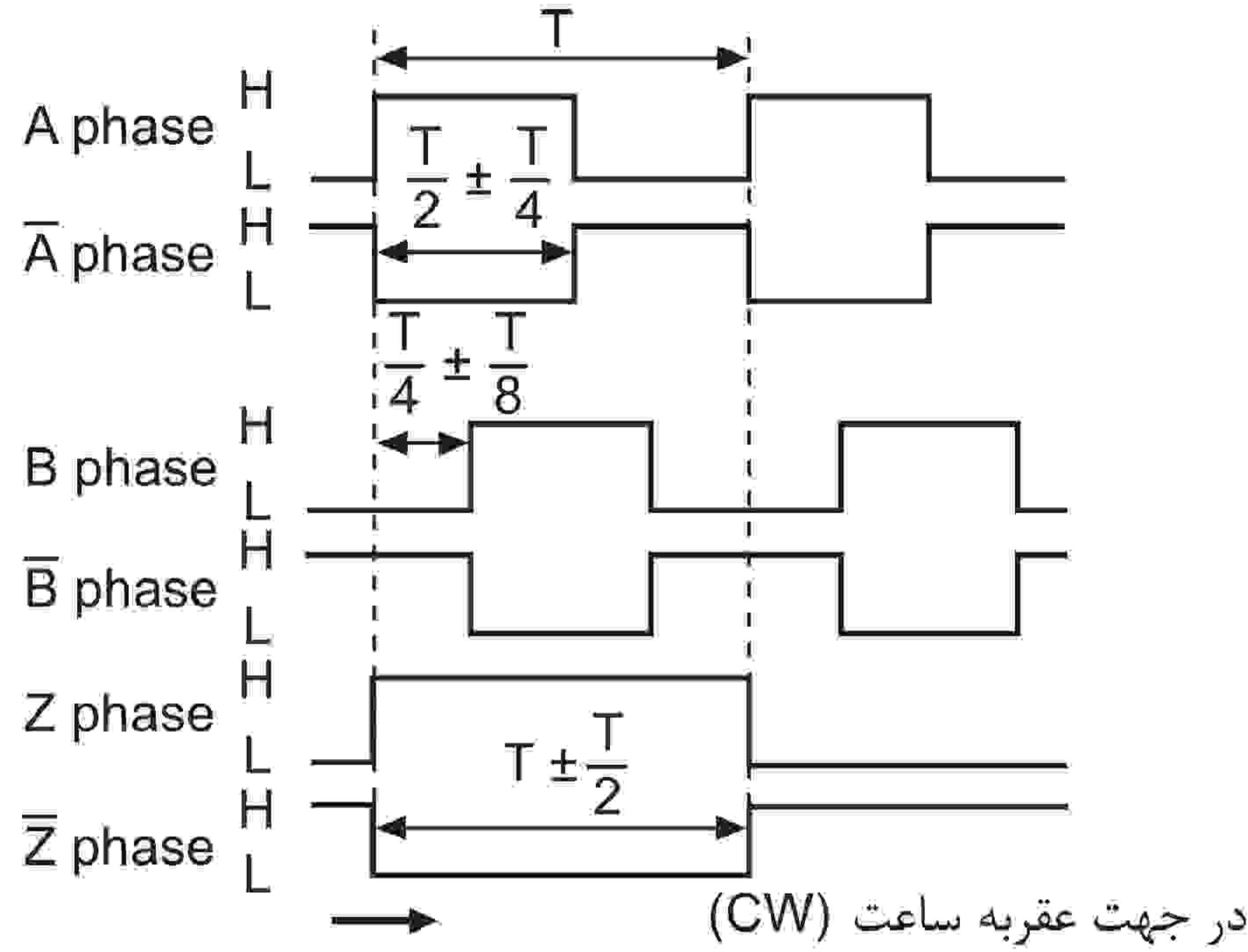
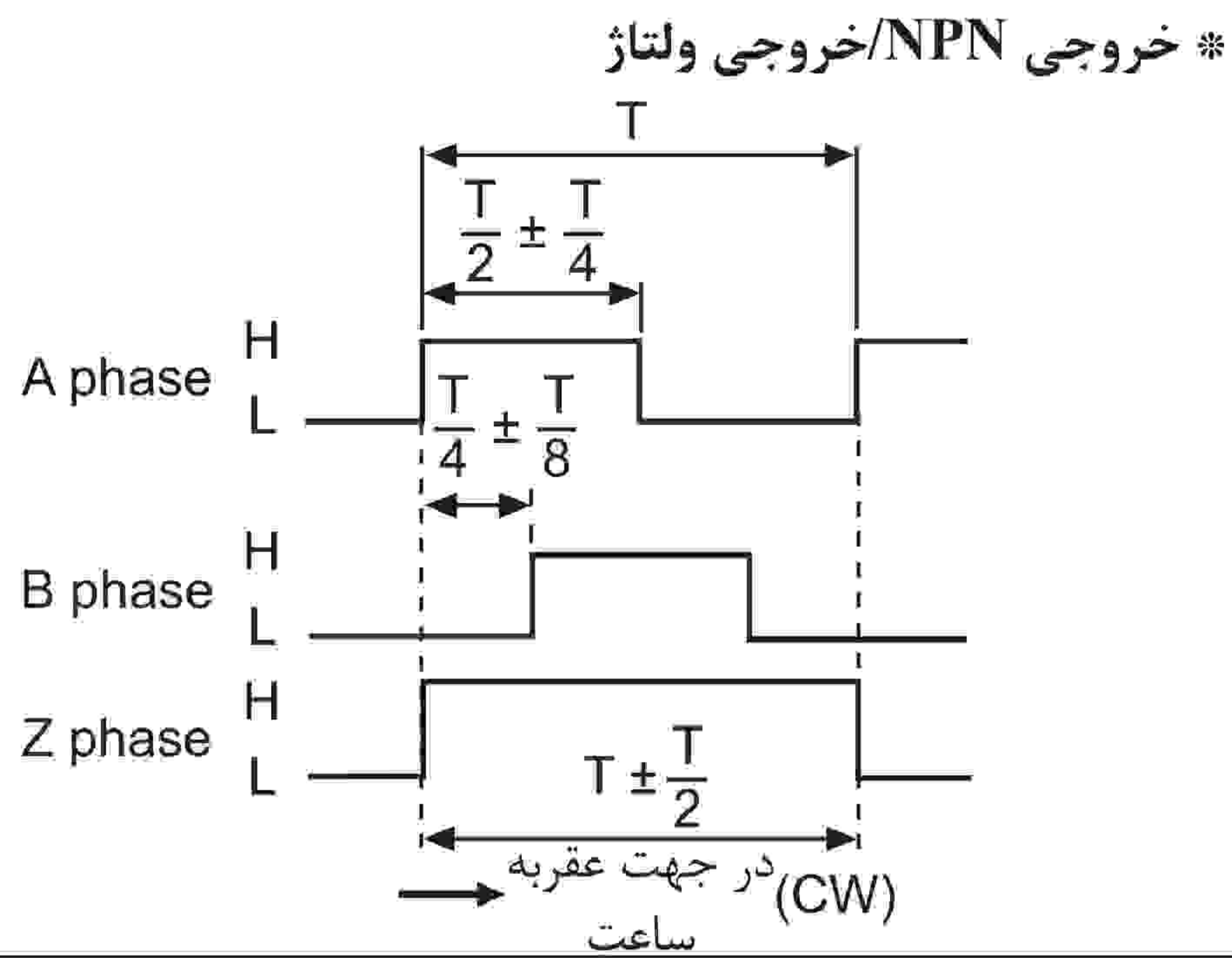
$$\text{حداکثر پاسخ فرکانسی} \times 60 \text{ ثانیه} = \text{حداکثر پاسخ چرخشی (rpm)}$$

انکودر اینکریمنتال از نوع شفت/توحالی با قطر ۲۰ میلیمتر

دیاگرام سیم بندی خروجی کنترلی:

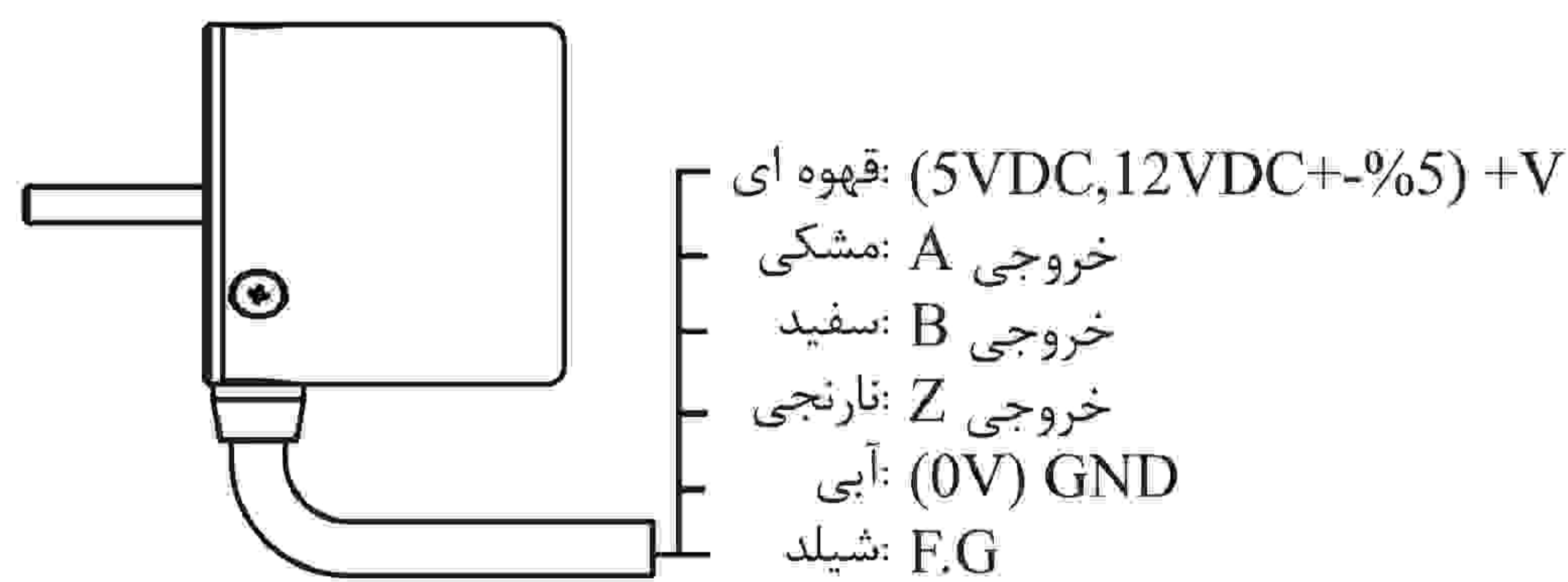


شکل موج خروجی:



اتصالات:

* خروجی NPN/خروجی ولتاژ



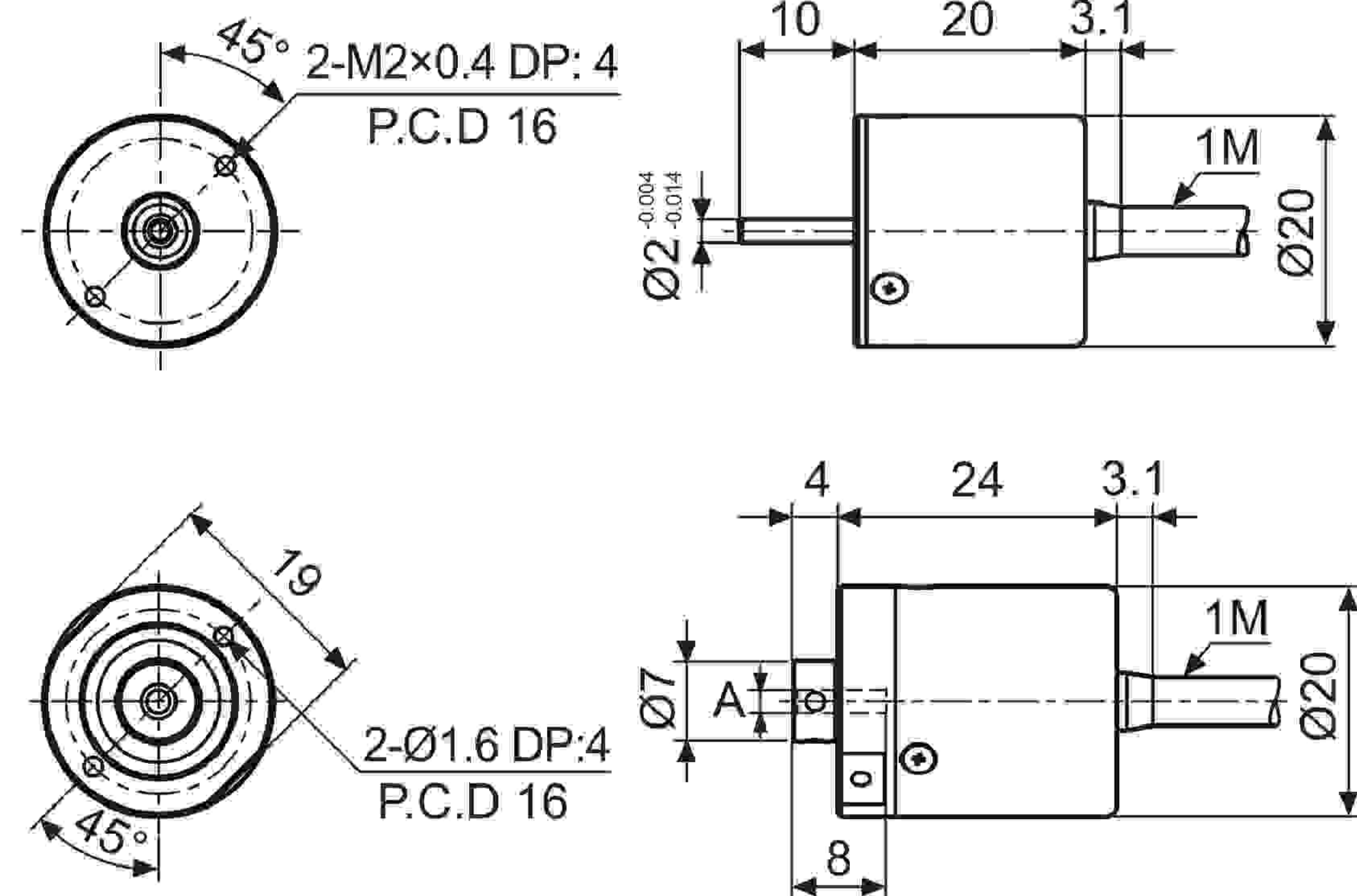
* خروجی درایور خطی



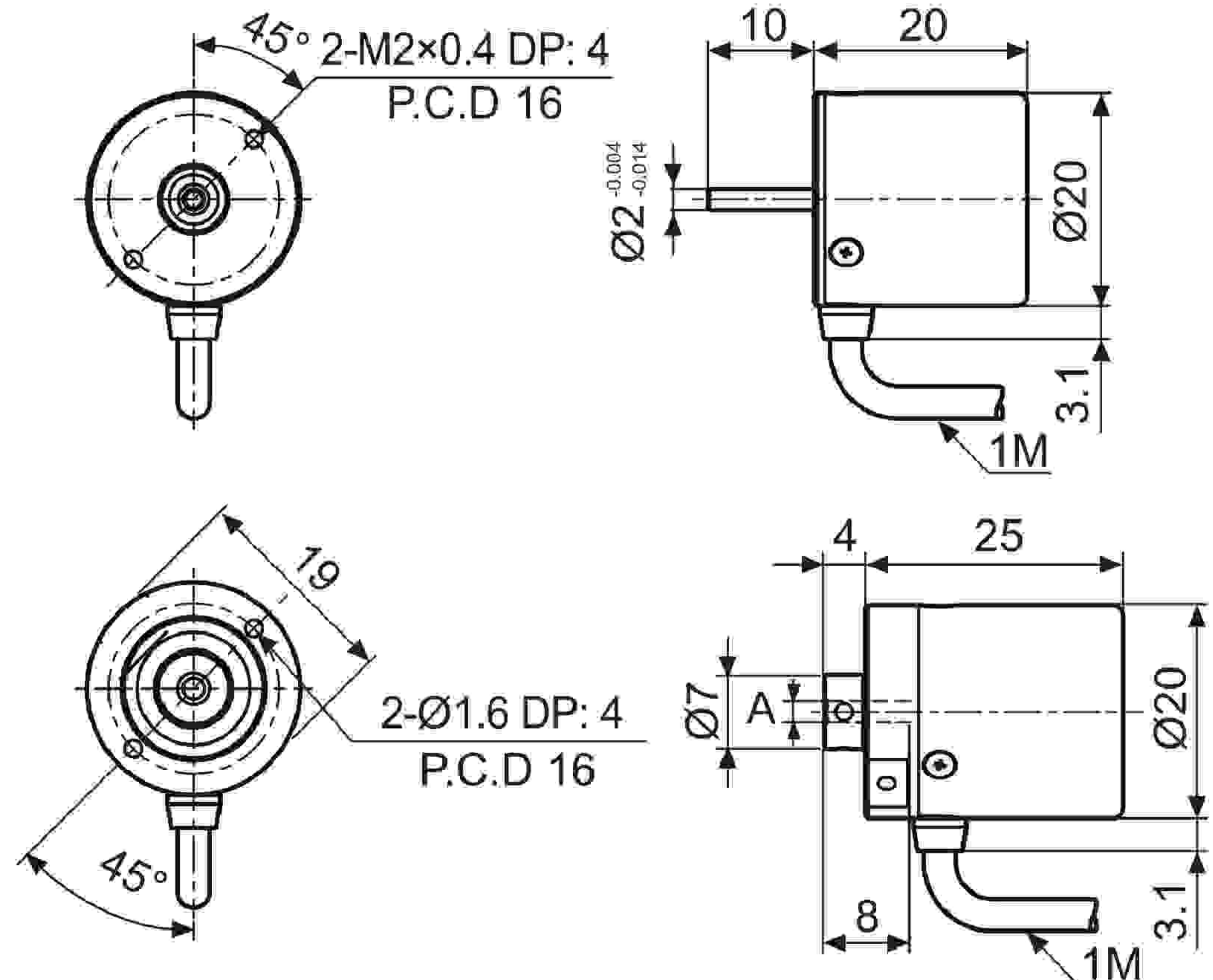
(واحد: میلیمتر)

ابعاد:

© نوع کابل محوری

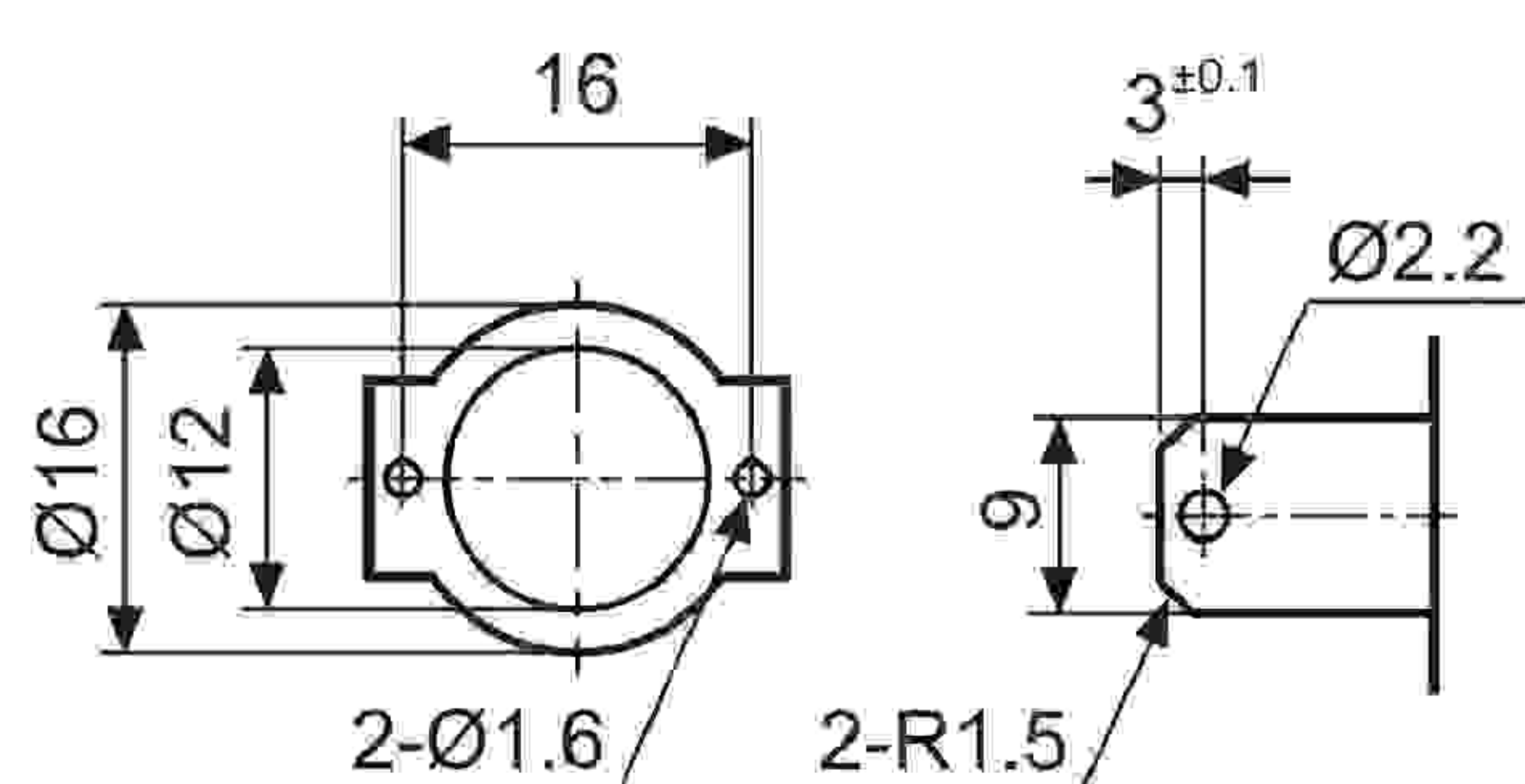


© نوع کابل شعاعی

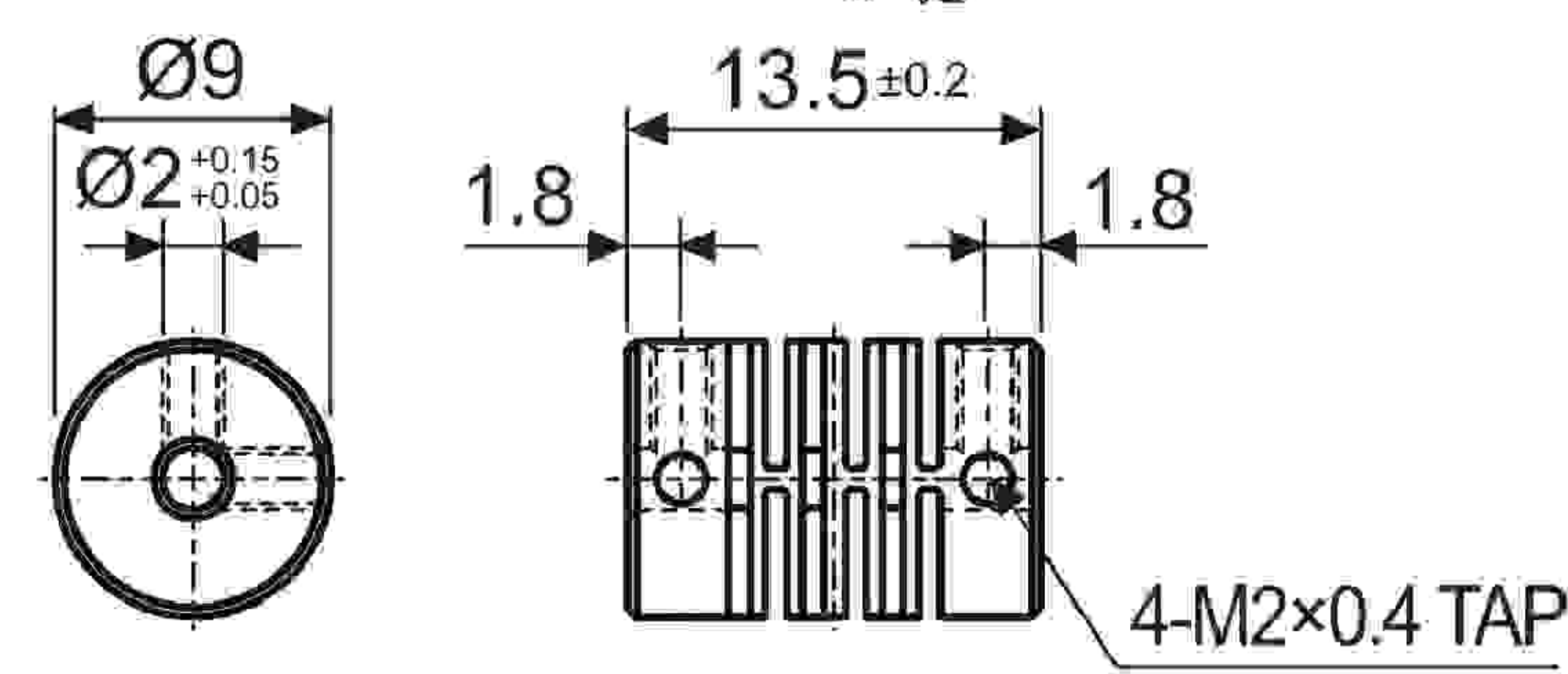


A	Ø2	Ø2.5	Ø3
تولانس	+0.014	+0.004	

* براکت (E20HB)



* کوپلینگ (E20S)



* نامیزانی موازی: حداکثر ۰.۱۵ میلیمتر
* نامیزانی زاویه ای: حداکثر ۲ درجه
* خلاصی: حداکثر ۰.۲ میلیمتر
* به منظور روش حذف نامیزانی زاویه ای و موازی و خلاصی انتهای شفت به صفحه F-71 مراجعه کنید.

- (A) سنسورهای نوری
- (B) سنسورهای فیبر نوری
- (C) سنسورهای محیط/درب
- (D) سنسورهای مجاورتی
- (E) سنسورهای فشار
- (F) انکودرهای چرخشی
- (G) کانکتورها/ سوکت ها
- (H) کنترلرهای دما
- (I) کنترل کننده های توان /SSR
- (J) شماره ها
- (K) تایمر ها
- (L) پنل های اندازه گیری
- (M) اندازه گیرهای دور/سرعت/پالس
- (N) نمایشگرها
- (O) کنترل کننده حسگر
- (P) منابع تغذیه سویچینگ
- (Q) موتورهای پله ای درایور کنترلر
- (R) پنل های منطقی/ گرافیکی
- (S) تجهیزات شبکه فیلد
- (T) نرم افزار